

Por este medio se les invita al Seminario de Presentación de Avances de Tesis de la Sección de Mecatrónica, que tendrá de forma presencial en la Sala de Seminarios de la Sección, y será transmitido en línea en la plataforma Teams con el enlace incluido al final de esta invitación.

El Seminario de Presentación de Avances tendrá lugar el día:

Viernes 29 de Julio del 2022

Con el siguiente horario

Cortés Benito Ivan Abel	9:00 – 9:20	Estrategias de navegación autónoma para cuatrirrotores.
Martinez Ramirez Marco Antonio	9:20 – 9:40	Seguimiento de caminos para la dinámica lateral-direccional de una aeronave de ala fija.
Paredes Gómez Fernando	9:40 – 10:00	Controladores de interacción robot-humano en robots de rehabilitación.
Parra Marín Andrés	10:00 - 10:20	Evasión de colisiones para sistemas multi-agente de segundo orden.
Peredo Barón Talía Deli	10:20 - 10:40	Optimización del caminado dinámico de un robot humanoide.
Pérez Fuentevilla Jorge Gustavo	10:40 - 11:00	Manipulación cooperativa en sistemas de robots manipuladores móviles con aplicación de fuerza y momentos.
Solis Herrera Luis Eduardo	11:00 - 11:20	Control óptimo de sistemas mecatrónicos basado en datos.
Vargas Belman Rodrigo	11:20 - 11:40	Sistema cooperativo de robots industriales con acoplamientos dinámicos de primer y segundo orden.
Aguilar Orduña Mario Andrés	11:40 - 12:00	Control robusto del generador síncrono de imanes permanentes: el caso del aerogenerador
Aguilar Pérez José Ignacio	12:00 - 12:20	Modelado y control de robots móviles sujetos a deslizamiento lateral y patinado en las ruedas
Arteaga Escamilla Cruz Antonio	12:20 - 12:40	Formación heterogénea de robots móviles
Báez Hernández Julio Alejandro	12:40 - 13:00	Predicción no Lineal de Robots Móviles con Retardos.
López Rojas Arturo Desaix	13:00 - 13:20	Control predictivo por modelo para sistemas multi-agente.
Rodríguez Flores Daniel	13:20 - 13:40	Por registrar

Reunión de Microsoft Teams

Únase a través de su PC o aplicación móvil

[Haga clic aquí para unirse a la reunión](#)

O unirse escribiendo un id. de reunión

Id. de reunión: 221 381 915 535

Código de acceso: cofSrt